Robot medico

Procesos:

1. Diseño tarjeta
2. Programación
3. Ensamblaje de elementos electrónicos

MATERIALES

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| ELEMENTO | NECESARIO | PRECIO APROXIMADO |
| BATERIA SECA DE MOTO O UPS | 1 |  |
| ANTENA DE BLUETOOTH | 1 | 20 |
| SENSOR DE TEMPERATURA | 1 | 8 |
| MICROCONTROLADOR 16F887 | 1 | 8.5 |
| LCD 16X2 | 1 | 14 |
| MODULO CONTROL DE MOTOR | 1 | 48 |
| SERVOMOTOR | 1 | 25 |
| MOTORES DE ELEVAVIDRIO | 2 |  |
| PLACA DE CONTROL | 1 | 100 |
| PROGRAMACION |  | 100 |
| TOTAL |  | $323.50 |
| TIEMPO DESARROLLO 4 MESES |  |  |

ABONO $ 80 01/12/15

ABONO $150 06/01/16

ABONO $ 40 12/01/16

ABONO $ 53.50 20/01/16

CANCELADO

SENSOR TEMPERATURA

BATERIA

ANTENA BLUETOOTH

CONTROLADOR

MOTOR

DRIVER

MOTOR BLUETOOTH

DRIVER

rxbProgramcion controrl motor por uart

Tx datos temp.